



Die neue EtherCAT Box EP1816-3008 verfügt über zwei integrierte 3-Achs-Beschleunigungssensoren sowie über 16 digitale Eingänge.

Scientific Automation ermöglicht mit robusten IP-67-Modulen auch die dezentrale Vor-Ort-Messdatenerfassung

EtherCAT Box – systemintegrierte Messtechnik direkt im Feld

Eine dezentrale Messdatenerfassung in Maschinen und Anlagen bietet zahlreiche Vorteile, wie reduzierter Aufwand für Engineering, Installation und Inbetriebnahme und kurze Reaktionszeiten auf Prozessereignisse. Entscheidend sind dabei ein breites, bis hin zu komplexen Signalformen reichendes, Spektrum an Messmodulen und eine nahtlose Integration in die Steuerungstechnik. Optimal umsetzen lässt sich dies mit den EtherCAT-Box-Modulen von Beckhoff. Sie erschließen für die IP-67-Welt alle Möglichkeiten der leistungsfähigen EtherCAT-Technologie.



Scientific Automation integriert nicht nur in die IP-20-Welt messtechnische Funktionen – wie hier die Temperaturmessung – in die Standardsteuerungstechnik, sondern auch im rauen IP-67-Umfeld.

PC-based Control und die EtherCAT-Kommunikation bilden nicht nur für traditionelle steuerungstechnische Aufgaben, wie SPS, Motion Control und Regelungstechnik, eine extrem leistungsfähige Plattform. Der ganzheitliche Beckhoff-Ansatz von „Scientific Automation“ integriert nahtlos zusätzliche Bereiche wie Robotik und eben die anspruchsvolle Messdatenverarbeitung bis hin zu Condition Monitoring und Energiemonitoring. Dabei ist die Messtechnik keine komplexe, aufwändig einzubindende Black Box, sondern sie kann ohne großen Aufwand über Standard-I/O-Komponenten im gewohnten Engineering direkt mit umgesetzt und auch nachgerüstet werden. Der Hauptvorteil liegt in der grundlegenden Systemstruktur: Die Messdaten werden auf einfache, kostengünstige und optimal skalierbare Weise direkt in den EtherCAT-Klemmen oder IP-67-Modulen erfasst und anschließend zur Bearbeitung über die extrem schnelle EtherCAT-Kommunikation an einen leistungsfähigen Industrie-PC übertragen.

Robuste Gehäuse für den zuverlässigen Vor-Ort-Einsatz

Ergänzend zum breiten Spektrum an IP-20-Messtechnikklemmen hat Beckhoff schon früh damit begonnen, entsprechende Funktionen auch in Schutzart IP 67 abzubilden. Entstanden ist so eine umfassende EtherCAT-Box-Familie, die nach wie vor kontinuierlich ausgebaut wird. Diese Module der IP-67-Serie haben durchgängig ein direktes EtherCAT-Interface, d.h. die hohe Performance von EtherCAT bleibt bis in jedes Modul erhalten. Dies eröffnet neue Möglichkeiten in der IP-67-Welt: schnelle Prozessdatenkommunikation mit eXtreme Fast Control (XFC), integrierte Antriebstechnik-Funktionen sowie eine hochgenaue Messtechnik direkt im Feld.

Von Digital-I/Os bis hin zu komplexen Signalformen

Die EtherCAT-Module decken das typische Anforderungsspektrum der IP-67-I/O-Signale ab: digitale Eingänge mit unterschiedlichen Filtern (3,0 ms oder 10 μ s), digitale Ausgänge mit 0,5- und 2-A-Ausgangsstrom, Kombi-Module mit frei wählbaren Ein- oder Ausgängen, analoge Ein- und Ausgänge mit 16-Bit-Auflösung, Thermoelement- und RTD-Eingänge sowie Schrittmotormodule. Mit der XFC-Funktionalität erschließt die EtherCAT Box EP1258 zudem viele neue Anwendungen, die bislang nicht mit einem IP-67-Modul möglich waren. Sie erfasst mit acht digitalen Eingängen schnelle binäre Signale aus der Prozessebene und überträgt sie galvanisch getrennt zur Steuerung. Die Signale werden mit einem Zeitstempel versehen, der mit einer Auflösung von 1 ns den Zeitpunkt des letzten Flankenwechsels angibt. So lassen sich Signalverläufe zeitlich exakt nachvollziehen und systemweit mit den Distributed-Clocks (verteilten Uhren) von EtherCAT in Beziehung setzen.

Integrierte Beschleunigungs- und Winkelmessung

Diese Vielfalt erlaubt es, nahezu jeden Sensor- und Aktortyp anzuschließen sowie komplexe Signalformen zu erfassen. Ein gutes Beispiel ist die neue EtherCAT Box EP1816-3008. Sie erfasst mit 16 digitalen Eingängen binäre Steuersignale aus der Prozessebene und verfügt als Besonderheit über zwei integrierte 3-Achs-Beschleunigungssensoren. Damit lässt sich, kostengünstig und einfach zu montieren, direkt im Feld eine Vibrations- und Schock-/Schwingungserfassung realisieren. Die Neigungserfassung in x- und y-Achse ist ebenfalls möglich. Die Beschleunigungssensoren, mit 16-Bit-Auflösung in den wählbaren Bereichen ± 2 g, ± 4 g, ± 8 g und ± 16 g, sind als sogenannte MEMS (Micro-Electronic-



Die EtherCAT Box EP3744-0041 integriert eine 4-fach-Druckluftmessung kostengünstig und direkt vor Ort im Prozess in das EtherCAT-System.

Mechanical Systems) realisiert. Diese Lösung ist, verglichen mit der konventionellen Kombination von Sensor und getrennter Messwerterfassung, kostengünstiger sowie einfacher zu montieren und in das Steuerungssystem zu integrieren. Hinzu kommt ein weiterer Vorteil: Durch die beiden, um 90° gegeneinander versetzten Sensoren bietet die EP1816-3008 einerseits ein redundantes Messsystem. Andererseits lassen sich die Ergebnisse in der Steuerung zuverlässig verifizieren. Eine typische Anwendung der 3-Achs-Beschleunigungs-Box sind Vibrations- bzw. Schock-/Schwingungserfassung an Maschinen und auch Gebäuden. So lassen sich über die gemessenen Beschleunigungen beispielsweise die Schwingungen von Roboterarmen exakt und ohne großen Aufwand erfassen. Bei Holzsägemaschinen kann die EP1816-3008, auf dem Bearbeitungstisch befestigt, mit ihrer schnellen Signalerfassung zuverlässig die Winkelverstellung des Sägeblatts überwachen.

Druckluftmessung der kurzen Wege

Die ebenfalls neue Differenzdruckmessbox EP3744 ist eine kompakte Komplettlösung zur Messung, Überwachung und Analyse der in fast allen industriellen Automatisierungsbereichen vorhandenen Druckluftversorgung. Diese EtherCAT Box verfügt über sechs digitale Ein- und zwei digitale Ausgänge sowie über vier Druckeingänge mit integrierten 6-mm-Fittings. Die Druckmessung erfolgt als Differenzwert zum fünften Druckanschluss, der für die IP-67-Konformität über einen Schlauch in eine geschützte Umgebung geführt wird. Damit steht für Druck-Monitoring und -Überwachung ein kompaktes und leichtes Stand-alone-Gerät für den direkten Einsatz im Feld bereit. So entfallen einerseits lange Wege bzw. Schlauchverbindungen vom Prozess in den Schaltschrank, andererseits ist die häufig vorgeschriebene Trennung von Elektrik und Pneumatik auf einfachste Weise möglich. Einsetzen lässt sich die EP3744 u. a. bei der Betriebsdrucküberwachung. Die dezentrale und systemintegrierte Druckmessung ist zudem die ideale Lösung, um Leckagen frühzeitig zu erkennen und zu lokalisieren. Und

auch zu einem reibungslosen Bearbeitungsablauf kann die EP3744 beitragen: Es lässt sich z. B. bei einem Pick-and-Place-Automaten ohne großen Aufwand für den Greifvorgang notwendige Unterdruck überwachen. Die EtherCAT Box muss hierfür lediglich über einen einfachen Abzweig (T-Stück) in die Druckluftversorgung des Sauggreifers integriert werden.

Komplettes Portfolio mit Infrastruktur-Komponenten

Um die Messdatenerfassung einer Maschine bzw. Anlage konsequent dezentral auslegen zu können, sind entsprechende Infrastrukturkomponenten unverzichtbar. Im Falle der neuen Smart-Power-Box EP9224 wird die infrastrukturelle Aufgabe sogar mit Messtechnik-Funktionalität kombiniert: Diese 4/4-Kanal-Powerverteilung ermöglicht den Anschluss von vier EtherCAT-Box-Spannungsversorgungszweigen. In jedem 24-V-Zweig wird der Stromverbrauch für Steuerspannung und Peripheriespannung überwacht, begrenzt und gegebenenfalls abgeschaltet. Alle Eingangsspannungs- und Ausgangsstromwerte können über die Prozessdaten in der Steuerung ausgewertet werden. Im Fehlerfall profitiert man außerdem von einem kontinuierlichen Data-Logging relevanter Daten, wie Stromwerte oder auch Temperatur. Diese lassen sich aus einem Ringpuffer abrufen, um Fehlerursachen besser eingrenzen zu können.

EtherCAT unterstützt nahezu beliebige Topologien, die durch die EtherCAT-Box-Module auch direkt im Feld verzweigt werden können. Wenn im Rahmen der Sterntopologie mehrere Abzweige an einer Stelle erforderlich sind, kann ein EtherCAT-Sternverteiler eingesetzt werden, um die Topologie weiter zu verzweigen. Analog zu den Infrastrukturkomponenten in IP 20 bietet der 8-fach-EtherCAT-Sternverteiler EP9128 die Möglichkeit, auch in der IP-67-Welt die Verzweigungen der Topologie mit einer möglichst geringen Zahl an Komponenten aufzubauen. Das EtherCAT-Netzwerk wird an den Eingangsport des Sternverters angeschlossen und kann an den übrigen sieben Ports erweitert werden.



Die EP9224 verbindet eine 4/4-Kanal-Powerverteilung für EtherCAT-Box-Module mit einer umfassenden Strommessungs- und Data-Logging-Funktionalität.

Die EtherCAT/Industrial-Ethernet-Module EP9521 und EP9522 für Industrial-Fast-Ethernet/100 MBaud dienen als Medienkonverter von Lichtwellenleiter- auf Kupfer-Physik und umgekehrt. Beide Medienkonverter sind für Multimode-Lichtwellenleiter geeignet. Mit der 2-kanaligen EP9522 können, neben dem Kupferabzweig durch den zweiten LWL-Port, weiterführende Lichtwellenleiter-Topologien aufgebaut werden, während die 1-kanalige EtherCAT Box EP9521 zum direkten Übergang von einem ins andere Medium genutzt wird. Eine weitere wichtige Infrastrukturkomponente ist der IP-67-Ethernet-Switch CU2608. In einem kompakten Kunststoffgehäuse bietet er u.a. acht d-kodierte M12-Ethernet-Ports, 10/100 MBaud, Halb- oder Vollduplex, automatische Baudratenenerkennung, Cross-over-Detection sowie übersichtliche und schnelle Diagnose.

Software zur optimalen Einbindung der Messtechnik

In besonderem Maße wird die neue, in Microsoft Visual Studio® integrierte Software-Generation TwinCAT 3 den Anforderungen von Scientific Automation – also der Verbindung von Automatisierung und Messtechnik – gerecht. Die Echtzeitumgebung ist hier so aufgebaut, dass nahezu beliebig viele SPSeN, Sicherheits-SPSeN und C++-Tasks auf einem oder auf unterschiedlichen CPU-Kernen ausgeführt werden können. Vor allem die neue TwinCAT-3-Condition-Monitoring-Bibliothek nutzt diese Möglichkeiten: Rohdaten können mit einer schnellen Task aufgezeichnet und mit einer eher langsameren Task weiterverarbeitet werden. So lassen sich hervorragend Messdaten kontinuierlich aufzeichnen und – unabhängig davon – in einer zweiten Task mit zahlreichen Algorithmen analysieren. Die einzelnen Funktionsbausteine der Condition-Monitoring-Bibliothek legen ihre Ergebnisse in einem globalen Transfer-Tray, einer Art Speichertabelle, ab. Von dort aus kann man die Ergebnisse in Variablen umkopieren oder mithilfe anderer Algorithmen weiterverarbeiten und sich so eine individuelle Mess- und Analyseketten zusammenstellen.

Messtechnik-Integration für Industrie 4.0

Wie zukunftssträhig der ganzheitliche Ansatz von Scientific Automation ist, zeigt beispielhaft das von Beckhoff als Konsortialführer geleitete Innovationsprojekt ScAut im Spitzencluster it's OWL (Intelligente Technische Systeme OstWestfalenLippe). Hier sollen – auch im Sinne von Industrie 4.0 – die ständig wachsenden Leistungsreserven der PC-Technologie zur Implementierung wissenschaftlicher Erkenntnisse auf Standard-Maschinensteuerungen genutzt werden. Konkretes Beispiel ist das prozessoptimierte Bohren, bei dem Spindelstrom und -leistung, Vorschubstrom und -leistung, Schwingung von Spindel und Werkstück sowie Bohrloch-Temperatur, Spanbildung und Bohrbild als Regelparameter zur Optimierung der Fertigung dienen.

Für das Erstellen von Matlab®/Simulink®-Modulen sind keinerlei Beckhoff-spezifische Bausteine oder andere Modifikationen des ursprünglichen Modells notwendig. Durch die Matlab®- und Simulink®-Coder wird C++-Code erzeugt, der dann in ein TwinCAT-3-Modul kompiliert wird. Eine mehrfache Nutzung der Module durch Instanziierung ist ohne weiteres möglich. Das Blockschaltbild aus Simulink® kann direkt in TwinCAT dargestellt und z. B. zum Setzen von Break-points genutzt werden.

Das TwinCAT Scope bietet die Möglichkeit zur Darstellung aller relevanten Signale einer Scientific-Automation-Software. Seine View-Komponente dient dabei der Visualisierung von Signalen in Charts, die Server-Komponente zeichnet die Daten auf dem entsprechenden Zielgerät auf. Mit Scope lassen sich Messwerte zyklusgenau auch im μ s-Bereich ablesen sowie z. B. die Oversamplingwerte der EtherCAT-Messtechnikklappen veranschaulichen.

Zubehör für einen effizienten Systemaufbau

Die EtherCAT- und Signalverdrahtung in Schutzart IP 67 vereinfacht sich durch vorkonfektionierte EtherCAT-, Power- und Sensorleitungen erheblich. Verdrahtungsfehler werden weitgehend vermieden und somit Inbetriebnahmezeiten optimiert. Zudem stehen feldkonfektionierte Stecker und Kabel für maximale Flexibilität zur Verfügung. Kombi-I/O-Module und die hohe Signalgranularität führen ebenfalls zu geringen Systemkosten.

weitere Infos unter:

www.beckhoff.de/EtherCAT-Box